

Représentation des formes linéaires dans un espace euclidien

Ayoub Hajlaoui

Les formes linéaires, sur ce genre d'espace, Choisissent un vecteur les supplantant sur place.

Énoncé : (temps conseillé : 25 min)

Soit E un espace euclidien (de dimension non nulle) de produit scalaire φ , et soit $f : E \rightarrow \mathbb{R}$ une forme linéaire.

1) Montrer qu'il existe un unique vecteur y de E vérifiant : $\forall x \in E, f(x) = \varphi(x, y)$

Indication : on pourra considérer une base orthonormée de E .

2) Soit n un entier naturel. Montrer qu'il existe un unique polynôme A de $\mathbb{R}_n[X]$ vérifiant :

$$\forall P \in \mathbb{R}_n[X], P(0) = \int_0^1 P(t)A(t)dt$$

Correction :

Si l'énoncé nous propose de considérer une base orthonormée de E , considérons-la...

E est un espace euclidien, donc un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie. Soit n sa dimension. Il existe une base $B = (e_1, \dots, e_n)$ orthonormée de E .

Et là, que faire pour démarrer ? Si l'on pouvait partir d'un tel vecteur y , on pourrait dérouler nos calculs... Mais il faut donc commencer par supposer l'existence de cet élément. Pourquoi pas, dans le cadre d'une analyse-synthèse ? Si y existe, alors y doit vérifier telle(s) condition(s) (analyse), puis, synthèse...

Supposons qu'il existe $y \in E$ tel que, pour tout $x \in E, f(x) = \varphi(x, y)$ *Qu'en faire ?*

Cette propriété étant vraie pour tout vecteur x de E , elle est notamment vraie pour tous les éléments e_i de la base B . Autrement dit, pour tout i compris entre 1 et n : $f(e_i) = \varphi(e_i, y)$

Où dans le cours avons-nous pu voir des $\varphi(e_i, y)$?

$B = (e_1, \dots, e_n)$ étant une base orthonormée de E , on a l'égalité suivante : $y = \sum_{i=1}^n \varphi(e_i, y)e_i$

Donc, d'après ce qui précède : $y = \sum_{i=1}^n f(e_i) e_i$.

On a donc montré : si y existe, y est unique et $y = \sum_{i=1}^n f(e_i) e_i$ *(fin de l'analyse)*

Montrons maintenant que $y = \sum_{i=1}^n f(e_i) e_i$ convient.

$B = (e_1, \dots, e_n)$ est une base de E . Donc pour tout vecteur x de E , il existe $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$ tels que $x = \sum_{i=1}^n \lambda_i e_i$. On a alors, d'une part : $f(x) = f\left(\sum_{i=1}^n \lambda_i e_i\right) = \sum_{i=1}^n \lambda_i f(e_i)$ par linéarité de f .

D'autre part, $\varphi(x, y) = \varphi\left(\sum_{i=1}^n \lambda_i e_i, \sum_{k=1}^n f(e_k) e_k\right)$



i et k , deux noms d'indices différents pour ne pas faire de bêtise ensuite, vu que je sens arriver la double somme...

$$\text{Donc, par bilinéarité de } \varphi, \varphi(x, y) = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n \lambda_i f(e_k) \varphi(e_i, e_k)$$

Or, pour tout i compris entre 1 et n , le seul terme non nul de la somme $\sum_{k=1}^n \lambda_i f(e_k) \varphi(e_i, e_k)$ est $\lambda_i f(e_i) \varphi(e_i, e_i)$, c'est-à-dire $\lambda_i f(e_i)$ (car (e_1, \dots, e_n) est une base orthonormée)

$$\text{Donc } \varphi(x, y) = \sum_{i=1}^n \lambda_i f(e_i).$$

On a montré $f(x) = \sum_{i=1}^n \lambda_i f(e_i)$ d'une part, et $\varphi(x, y) = \sum_{i=1}^n \lambda_i f(e_i)$ d'autre part.

Donc $f(x) = \varphi(x, y)$, et cette égalité est valable pour tout vecteur x de E .

Le vecteur $y = \sum_{i=1}^n f(e_i) e_i$ convient bien. (fin de la synthèse)

En conclusion, il existe bien un unique vecteur y de E vérifiant : $\forall x \in E, f(x) = \varphi(x, y)$

2) Quel rapport avec la première question ? Il serait bon de voir un produit scalaire et une forme linéaire...

Soit f la fonction définie sur $\mathbb{R}_n[X]$ par $f(P) = P(0)$. f est à valeurs dans \mathbb{R} . Et, pour tous polynômes P et Q de $\mathbb{R}_n[X]$, pour tout réel λ :

$$f(P + \lambda Q) = (P + \lambda Q)(0) = P(0) + \lambda Q(0) = f(P) + \lambda f(Q). \text{ } f \text{ est donc une forme linéaire sur } \mathbb{R}_n[X].$$

Montrons maintenant que la forme φ définie sur $(\mathbb{R}_n[X])^2$ par $\varphi(P, Q) = \int_0^1 P(t)Q(t)dt$ est un produit scalaire.

Vu la question, dire : « c'est un produit scalaire usuel sur $\mathbb{R}_n[X]$ » fait un peu flemmard.

Dire « c'est le produit scalaire canonique sur $\mathbb{R}_n[X]$ » serait carrément faux (le produit scalaire le plus souvent qualifié comme canonique sur $\mathbb{R}_n[X]$ renvoyant, à ma connaissance, la somme des produits des coefficients de même degré des deux polynômes).

Dire : « Si on le définit sur $C([0, 1], \mathbb{R})$, ϕ est le produit scalaire canonique sur $C([0, 1], \mathbb{R})$ » serait, à la rigueur, juste, mais il serait faux de dire $\mathbb{R}_n[X] \subset C([0, 1], \mathbb{R})$ (même en amalgamant polynôme et fonction polynôme, ça ne colle pas en termes d'ensemble de départ... Il faudrait discuter ensuite pour se permettre de passer de $C([0, 1], \mathbb{R})$ à $\mathbb{R}_n[X]$, discussion dans laquelle on risque de dire pas mal d'âneries.)

Voilà pourquoi le plus prudent (et même peut-être le plus simple) ici est de faire la démo classique.

Par commutativité du produit sur \mathbb{R} , φ est symétrique.

Pour tous polynômes P_1, P_2 et Q de $\mathbb{R}_n[X]$, pour tout réel λ :

$$\varphi(P_1 + \lambda P_2, Q) = \int_0^1 (P_1 + \lambda P_2)(t)Q(t)dt = \int_0^1 P_1(t)Q(t)dt + \lambda \int_0^1 P_2(t)Q(t)dt \text{ (linéarité de l'intégration)}$$

Donc $\varphi(P_1 + \lambda P_2, Q) = \varphi(P_1, Q) + \lambda \varphi(P_2, Q)$. φ est donc linéaire à gauche.

Et, comme elle est symétrique, elle est aussi linéaire à droite. φ est donc bilinéaire.

Pour tout P de $\mathbb{R}_n[X]$, $\varphi(P, P) = \int_0^1 P^2(t)dt \geq 0$ par intégration d'une fonction positive.

φ est donc positive.

Enfin, pour tout P de $\mathbb{R}_n[X]$, si $\varphi(P, P) = 0 : \int_0^1 P^2(t)dt = 0$, avec P^2 continue et positive sur $[0 ; 1]$. Donc la fonction polynôme P est nulle sur $[0 ; 1]$.



Attention, on n'a pas encore prouvé la nullité de P ...

La fonction polynôme P admet une infinité de racines (tous les réels de $[0 ; 1]$). P est donc le polynôme nul.

φ est donc définie positive.

Finalement, φ est bien un produit scalaire sur $\mathbb{R}_n[X]$.

Muni du produit scalaire φ , le \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension $n + 1$ fini $\mathbb{R}_n[X]$ est un espace euclidien. Le résultat de 1) nous garantit donc ce qui suit :

il existe un unique polynôme A de $\mathbb{R}_n[X]$ vérifiant : $\forall P \in \mathbb{R}_n[X], P(0) = \int_0^1 P(t)A(t)dt.$

Et si on nous demandait qui est ce polynôme A , on pourrait se servir d'une base orthonormale $(e_1, e_2, \dots, e_{n+1})$ de $\mathbb{R}_n[X]$ pour φ (attention, la base canonique n'en est pas une ! Il faut par exemple utiliser le procédé d'orthonormalisation de Schmidt...) pour écrire $A = \sum_{i=1}^n f(e_i) e_i = \sum_{i=1}^n e_i(0) e_i$

